

О задаче идентификации функции источника в системе составного типа

Ю.Я. БЕЛОВ

Сибирский Федеральный университет

e-mail: belov@lan.krasu.ru

В работе рассмотрены задачи идентификации функции источника для одномерной системы двух уравнений в частных производных второго порядка, одно из которых является параболическим, а второе — эллиптическим. Исследованы задача Коши и первая краевая задача. Исходные задачи аппроксимируются задачами, в которых эллиптическое уравнение заменяется параболическим, содержащим малый параметр $\varepsilon > 0$ при производной по времени. Доказаны разрешимость аппроксимирующих задач и исходной задачи в классах достаточно гладких функций.

Решения задач для полуэволюционной системы находятся как пределы ω решений ω^ε соответствующих краевых задач для эволюционных систем при стремлении параметра ε к нулю.

Разрешимость исследуемых задач при $\varepsilon > 0$ при условии периодичности по пространственной переменной, достаточной гладкости и выполнения условий согласования входных данных задачи доказана "в целом" методом слабой аппроксимации [1,2]. Периодичность решений ω^ε доказывается расщеплением исходных задач на ряд задач, компоненты которых являются периодическими по x и равномерно сходятся при стремлении параметра расщепления к нулю к периодическим по x функциям ω^ε , являющимися решениями аппроксимирующих задач. Условия периодичности решений ω^ε позволяют доказать равномерные по ε оценки решений ω^ε в нормах $C^k(\overline{Q_T})$, $\overline{Q_T} = \{t, x | 0 \leq t \leq T, 0 \leq x \leq l\}$, и равномерную в $\overline{Q_T}$ сходимость ω^ε к ω .

Получены оценки скорости сходимости. Рассмотрен случай, когда находится принадлежащая параболическому уравнению неизвестная компонента вектор-функции источника [3], и случай, когда неизвестна компонента, принадлежащая уравнению, содержащему малый параметр.

Изучению прямых задач для систем составного типа посвящены работы различных авторов [4-10]. Обратные задачи для эволюционных систем составного типа см., например, в [11-14].

Задача 1.

Рассмотрим в полосе $\Pi_{[0,T]} = \{(t, x) | 0 \leq t \leq T, -\infty < x < +\infty\}$ систему уравнений

$$\begin{aligned} u_t^\varepsilon + a_{11}u^\varepsilon + a_{12}v^\varepsilon &= \mu_1 u_{xx}^\varepsilon + g^\varepsilon f, \\ \varepsilon v_t^\varepsilon + a_{21}u^\varepsilon + a_{22}v^\varepsilon &= \mu_2 v_{xx}^\varepsilon + F, \quad \varepsilon > 0 - const, \end{aligned} \quad (1)$$

с данными Коши

$$u^\varepsilon(0, x) = u_0(x), \quad v^\varepsilon(0, x) = v_0(x), \quad -\infty < x < +\infty. \quad (2)$$

В системе (1) коэффициенты $a_{ij} = a_{ij}(t)$ заданы на отрезке $[0, T]$, $\mu_i = const > 0$, $i = 1, 2$. Функции f, F заданы в $\Pi_{[0,T]}$, а функция $f(t, x)$ удовлетворяет при $x_0 \in (0, l)$

условию

$$f(t, x_0) \geq \delta, \quad \delta > 0 - \text{const}, \quad t \in [0, T]. \quad (3)$$

Требуется найти функции $u^\varepsilon = u^\varepsilon(t, x)$, $v^\varepsilon = v^\varepsilon(t, x)$, $g^\varepsilon = g^\varepsilon(t)$ при дополнительном условии (условии переопределения)

$$u^\varepsilon(t, x_0) = \varphi(t), \quad \varphi(t) \in C^2[0, T], \quad (4)$$

где $\varphi(t)$ — заданная функция на $[0, T]$.

В предположении достаточной гладкости входных данных мы:

- докажем существование достаточно гладкого решения $(u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon)$ задачи (1), (2), (4) в $\Pi_{[0, T]}$ при любом $\varepsilon > 0$;
- при условии периодичности по x и нечетности входных данных f, F, u_0, v_0 докажем существование достаточно гладкого решения задачи определения $(u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon)$ в $\overline{Q_T} = [0, T] \times [0, l]$ при первом краевом условии

$$u^\varepsilon(t, 0) = v^\varepsilon(t, 0) = u^\varepsilon(t, l) = v^\varepsilon(t, l) = 0, \quad t \in [0, T]. \quad (5)$$

- докажем существование решения (u, v, g) первой краевой задачи (1⁰), (2⁰), (4⁰), (5⁰), где

$$u = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u^\varepsilon, \quad v = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} v^\varepsilon, \quad g = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} g^\varepsilon,$$

и через (1⁰), (2⁰), (4⁰), (5⁰) обозначены соответственно (1), (2), (4), (5) при $\varepsilon = 0$ ($u^\varepsilon = u$, $v^\varepsilon = v$);

- Получим оценку скорости сходимости $u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon$ к u, v, g соответственно при $\varepsilon \rightarrow 0$.

Предположим выполнение следующих условий:

- условие согласования

$$u_0(x_0) = \varphi(0); \quad (6)$$

- функции $a_{ij}(t)$, $i, j = 1, 2$, дважды непрерывно дифференцируемы на отрезке $[0, T]$:

$$a_{ij} \in C^2[0, T], \quad i, j = 1, 2; \quad (7)$$

- матрица

$$A(t) = \begin{pmatrix} a_{11}(t) & a_{12}(t) \\ a_{21}(t) & a_{22}(t) \end{pmatrix}$$

порождает симметрическую и коэрцитивную билинейную форму $a(t, \xi, \chi) = (A(t)\xi, \chi)$:

$$a(t, \xi, \chi) = a(t, \chi, \xi), \quad \forall \chi, \xi \in E_2,$$

$$a(t, \xi, \xi) \geq \kappa |\xi|^2, \quad \forall \xi = (\xi_1, \xi_2) \in E_2, \quad t \in [0, T], \quad \kappa > 0 - \text{const}. \quad (8)$$

Рассмотрим четное число $p \geq 6$. Предположим, что функции f, F, u_0, v_0 имеют непрерывные производные, входящие в (9), и удовлетворяют условиям

$$\left| \frac{\partial^j}{\partial x^j} \frac{\partial^m}{\partial t^m} F(t, x) \right| + \left| \frac{\partial^j}{\partial x^j} \frac{\partial^m}{\partial t^m} f(t, x) \right| + \left| \frac{\partial^j}{\partial x^j} u_0(x) \right| + \left| \frac{\partial^j}{\partial x^j} v_0(x) \right| \leq C, \quad (9)$$

$$j = 0, \dots, p+6, \quad m = 0, 1, 2, \quad (t, x) \in Q_T.$$

В (9) и ниже C – постоянные, не зависящие от ε .

Через $K_d^{l, k_1, k_2}(\Pi_{[0, T]})$ обозначим линейное пространство вектор - функций $(\varphi(t, x), \psi(t, x), \chi(t))$, определенных в $\Pi_{[0, T]} \times \Pi_{[0, T]} \times [0, T]$ соответственно и таких, что в $\Pi_{[0, T]}$ функции φ, ψ непрерывно дифференцируемы по x до порядка l , функция φ непрерывно дифференцируема по t до порядка k_1 , функция ψ непрерывно дифференцируема k_2 раз по t и функция χ непрерывно дифференцируема d раз на $[0, T]$.

Через $\overline{K_d^{l, k_1, k_2}(\overline{Q_T})}$ обозначим $\overline{K_d^{l, k_1, k_2}(\Pi_{[0, T]})}$, где вместо $\Pi_{[0, T]}$ следует рассматривать $\overline{Q_T}$.

Теорема 1. При выполнении условий (3), (6)–(9) задача (1), (2), (4) имеет единственное решение $(u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon)$ класса $K_1^{p+4, 1, 1}(\Pi_{[0, T]})$, удовлетворяющее соотношению

$$\sum_{j=0}^{p+4} \left| \frac{\partial^j}{\partial x^j} \omega^\varepsilon(t, x) \right| + \|g^\varepsilon\|_{C^1[0, T]} + \left| \frac{\partial}{\partial t} \omega^\varepsilon(t, x) \right| \leq C(\varepsilon), \quad (t, x) \in \Pi_{[0, T]}. \quad (10)$$

Постоянная $C(\varepsilon)$ в (10) зависит, вообще говоря, от ε и входных данных. Функция

$$g^\varepsilon = \frac{\varphi'(t) + a_{11}\varphi(t) + a_{12}v^\varepsilon(t, x_0) - \mu_1 u_{xx}^\varepsilon(t, x_0)}{f(t, x_0)}, \quad \omega^\varepsilon = (u^\varepsilon, v^\varepsilon).$$

Замечание 1. Из (10) и системы (1) следует, что $\frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial^j}{\partial x^j} \omega^\varepsilon(t, x)$ существует и

$$\left| \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial^j}{\partial x^j} \omega^\varepsilon(t, x) \right| \leq C(\varepsilon), \quad j = 0, 1, \dots, p+2, \quad (t, x) \in \Pi_{[0, T]}. \quad (11)$$

Предположение 1. В предположении, что входные данные $u_0(x), v_0(x), f(t, x), F(t, x)$, – периодические по x функции и ряды

$$\begin{aligned} u_0(x) &= \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k \sin \frac{k\pi}{l} x, & v_0(x) &= \sum_{k=1}^{\infty} \beta_k \sin \frac{k\pi}{l} x, \\ f(t, x) &= \sum_{k=1}^{\infty} f_k(t) \sin \frac{k\pi}{l} x, & F(t, x) &= \sum_{k=1}^{\infty} F_k(t) \sin \frac{k\pi}{l} x \end{aligned} \quad (12)$$

сходятся равномерно в $[0, l]$ и $\overline{Q_T}$ вместе со всеми производными по x до порядка $p+4$.

Теорема 2. При выполнении предположения 1 и условий теоремы 1 при любом фиксированном $\varepsilon > 0$ компоненты $u^\varepsilon, v^\varepsilon$ решения $(u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon)$ задачи (1), (2), (4) являются периодическими функциями по переменной x и удовлетворяют условиям

$$\frac{\partial^{2m} u^\varepsilon(t, 0)}{\partial x^{2m}} = \frac{\partial^{2m} u^\varepsilon(t, l)}{\partial x^{2m}} = \frac{\partial^{2m} v^\varepsilon(t, 0)}{\partial x^{2m}} = \frac{\partial^{2m} v^\varepsilon(t, l)}{\partial x^{2m}} = 0, \quad m = 0, 1, \dots, \frac{p}{2} + 2. \quad (13)$$

Доказательство теорем 1,2 можно провести на основе метода расщепления [1,2].

Периодичность $u^\varepsilon, v^\varepsilon$ в теореме 2 доказывается в силу (12) расщеплением задачи (1), (2), (4) на ряд задач, компоненты решений которых $u^{\varepsilon\tau}, v^{\varepsilon\tau}$ являются периодическими по x , удовлетворяют (13) и равномерно сходятся при $\tau \rightarrow 0$ к периодическим по x функциям $u^\varepsilon, v^\varepsilon$, удовлетворяющим (13).

Предположим выполнение условий согласования входных данных

$$\mu_2 v_{0xx}(x) + F(0, x) - a_{21}(0)u_0(x) - a_{22}(0)v_0(x) = 0. \quad (14)$$

Доказаны следующие теоремы.

Теорема 3. Пусть выполняются условия (3), (6)–(9), (14). Тогда решение (u, v, g) задачи

$$u_t(t, x) + a_{11}u + a_{12}v(t, x) = \mu_1 u_{xx}(t, x) + g(t)f(t, x),$$

$$a_{21}u(t, x) + a_{22}v(t, x) = \mu_2 v_{xx}(t, x) + F(t, x), \quad (15)$$

$$u(0, x) = u_0(x), \quad v(0, x) = v_0(x), \quad x \in [0, l], \quad (16)$$

$$u(t, 0) = v(t, 0) = u(t, l) = v(t, l) = 0, \quad (17)$$

$$u(t, x_0) = \varphi(t) \quad (18)$$

существует и единственно в классе $K_0^{p-1,1,0}(\overline{Q_T})$ и при $\varepsilon \rightarrow 0$

$$\frac{\partial^j u^\varepsilon}{\partial x^j} \rightarrow \frac{\partial^j u}{\partial x^j}, \quad \frac{\partial^j v^\varepsilon}{\partial x^j} \rightarrow \frac{\partial^j v}{\partial x^j} \text{ сильно в } C(\overline{Q_T}), \quad j = 0, 1, \dots, p-1,$$

$$g^\varepsilon \rightarrow g \text{ сильно в } C[0, T], \quad (19)$$

и имеют место соотношения

$$\left\| \frac{\partial^j u^\varepsilon}{\partial x^j} - \frac{\partial^j u}{\partial x^j} \right\|_{C(\overline{Q_T})} \leq \varepsilon^{\frac{1}{2}} C, \quad j = 0, 1, 2,$$

$$\left\| \frac{\partial^m u^\varepsilon}{\partial x^m} - \frac{\partial^m u}{\partial x^m} \right\|_{L_2(\overline{Q_T})} + \left\| \frac{\partial^m v^\varepsilon}{\partial x^m} - \frac{\partial^m v}{\partial x^m} \right\|_{L_2(\overline{Q_T})} \leq \varepsilon^{\frac{1}{2}} C, \quad m = 0, 1, \dots, 4. \quad (20)$$

Из первого уравнения системы (1), следует, что

$$g(t) = \frac{\varphi'(t) + a_{11}\varphi(t) + a_{12}v(t, x_0) - \mu_1 u_{xx}(t, x_0)}{f(t, x_0)}. \quad (21)$$

Задача 2.

Рассмотрим во полосе $\Pi_{[0, T]}$ систему уравнений

$$\begin{aligned} u_t^\varepsilon + a_{11}(t)u^\varepsilon + a_{12}(t)v^\varepsilon &= \mu_1 u_{xx}^\varepsilon + f, \\ \varepsilon v_t^\varepsilon + a_{21}(t)u^\varepsilon + a_{22}(t)v^\varepsilon &= \mu_2 v_{xx}^\varepsilon + g^\varepsilon f, \end{aligned} \quad (22)$$

Пусть выполняется условие переопределения

$$v^\varepsilon(t, x_0) = \psi(t) \in C^2[0, T], \quad (23)$$

условие

$$F(t, x_0) \geq \delta > 0, \quad (24)$$

и при некотором $\beta > 0$ условия

$$\begin{aligned} \kappa &> \frac{\mu_2 l^{\frac{1}{2}} M_2}{2\delta\beta}, \\ 1 &> \frac{\beta l^{\frac{3}{2}} M_2}{2\delta}. \end{aligned} \quad (25)$$

В (25) постоянная $M_2 = \max_{\overline{Q_T}} \left| \frac{\partial^2}{\partial x^2} F(t, x) \right|$.

Считаем выполненными условия согласования входных данных

$$v_0(x_0) = \psi(0), \quad (26)$$

$$\mu_2 v_{0xx}(x) - a_{21}(0)u_0(x) - a_{22}(0)v_0(x) + g(0)F(0, x) = 0, \quad (27)$$

$$\text{где } g(0) = [a_{21}(0)u_0(x_0) + a_{22}(0)\psi(0) - \mu_2 v_{0xx}(x_0)] \frac{1}{F(0, x_0)}. \quad (28)$$

Имеют место следующие утверждения :

Теорема 4. При выполнении предположения 1 и условий (24),(26),(7)-(9) при любом фиксированном $\varepsilon > 0$ компоненты $u^\varepsilon, v^\varepsilon$ решения $(u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon)$ задачи (22),(2),(23) являются периодическими функциями по переменной x и удовлетворяют условиям (13). Здесь

$$g^\varepsilon(t) = \left\{ \psi'(t) + a_{21}(t)u^\varepsilon(t, x_0) + a_{22}(t)\psi(t) - \mu_1 v_{xx}^\varepsilon(t, x_0) \right\} \frac{1}{F(t, x_0)}. \quad (29)$$

Теорема 5. Пусть выполняются условия (24)-(28),(7)-(9). Тогда решение (u, v, g) системы

$$\begin{aligned} u_t(t, x) + a_{11}(t)u_1(t, x) + a_{12}(t)v(t, x) &= \mu_1 u_{xx}(t, x) + f(t, x), \\ a_{21}(t)u_1(t, x) + a_{22}v(t, x) &= \mu_2 v_{xx}(t, x) + g(t)F(t, x), \end{aligned} \quad (30)$$

удовлетворяющее соотношениям (16),(17),(23), существует и единственно в классе $K_0^{p-1,1,0}(\overline{Q_T})$, и при $\varepsilon \rightarrow 0$ выполняются соотношения (19),(20).

Теорема 6. Пусть выполняются условия теоремы 3. Тогда решение (u, v, g) задачи (15),(2),(3) существует и единственно в классе $K_0^{p-1,1,0}(\Pi_{[0,T]})$ и при $\varepsilon \rightarrow 0$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^j u^\varepsilon}{\partial x^j} \rightarrow \frac{\partial^j u}{\partial x^j}, \quad \frac{\partial^j v^\varepsilon}{\partial x^j} \rightarrow \frac{\partial^j v}{\partial x^j} \text{ равномерно в } \Pi_{[0,T]}, \\ g^\varepsilon \rightarrow g \text{ в } C[0, T], \quad j = 0, 1, \dots, p-1, \end{aligned} \quad (31)$$

$$\left| \frac{\partial^j}{\partial x^j} u^\varepsilon(t, x) - \frac{\partial^j}{\partial x^j} u(t, x) \right| \leq \sqrt{\varepsilon} C, \quad (t, x) \in \Pi_{[0,T]}, \quad j = 0, 1, 2, \quad (32)$$

$$\left\| \frac{\partial^m u^\varepsilon}{\partial x^m} - \frac{\partial^m u}{\partial x^m} \right\|_{L_2(\overline{Q_T})} + \left\| \frac{\partial^m v^\varepsilon}{\partial x^m} - \frac{\partial^m v}{\partial x^m} \right\|_{L_2(\overline{Q_T})} \leq \sqrt{\varepsilon} C, \quad m = 0, 1, \dots, 4. \quad (33)$$

где (u, v, g) решение задачи (15), (2), (3) и $(u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon)$ — решение задачи (1), (2), (4).

Теорема 7. Пусть выполняются условия теоремы 5. Тогда решение (u, v, g) задачи (30), (2), (23) существует и единственно в классе $K_0^{p-1,1,0}(\Pi_{[0,T]})$ и при $\varepsilon \rightarrow 0$ выполняются соотношения (31)-(33), где (u, v, g) — решение задачи (30), (2), (23) и $(u^\varepsilon, v^\varepsilon, g^\varepsilon)$ — решение задачи (22), (2), (23).

Список литературы

- [1] Н.Н. Яненко, Метод дробных шагов решения многомерных задач математической физики, Новосибирск, Наука, 1967.
- [2] Ю.Я. Белов, С.А. Кантор, Метод слабой аппроксимации, Красноярск, КрасГУ, 1999.
- [3] Ю.Я. Белов, О задаче идентификации функции источника для одной полуэволюционной системы, Журнал Сибирского Федерального Университета. Математика и физика, 2010, 3(4), 487–499.
- [4] А.П. Осколков, Об одной квазилинейной параболической системе с малым параметром, аппроксимирующей систему уравнений Навье-Стокса, Записки научных семинаров ЛОМИ АН СССР, 21(1971), 78–103.
- [5] П.Е. Соболевский, В.В. Васильев, Об одной ε -аппроксимации уравнений Навье-Стокса, Численные методы механики сплошной среды, Новосибирск, 9(1978), № 5, 115–139.
- [6] Ю.Я. Белов, Теоремы однозначной разрешимости и аппроксимации некоторых краевых задач для систем уравнений, описывающих течение океана, Сиб. матем. журн., 20(1979), № 6, 1206–1225.
- [7] В.П. Кочергин, Теория и методы расчета океанических течений. – М.: Наука, 1978.
- [8] С.Н. Антонцев, А.В. Кажихов, В.Н. Монахов, Краевые задачи механики неоднородных жидкостей, Новосибирск, 1983.
- [9] Ж.Л. Лионс, Некоторые методы решения нелинейных краевых задач, Москва, 1972.
- [10] Р. Рихтмайер, Звук и теплопроводность, Некоторые вопросы вычислительной и прикладной математики, Новосибирск, Наука, 1966, 183–185.
- [11] Yu.Ya. Belov, Inverse Problems for Partial Differential Equations, VSP, Utrecht.Boston.Koln. Tokyo, 2002.
- [12] П.Ю. Вячеславова, Р.В. Сорокин, Задача идентификации коэффициентов при младших членах в системе составного типа, Журнал Сибирского Федерального Университета. Математика и физика, 2(2009), № 3, 288–297.
- [13] Р.В. Сорокин, Т.Н. Шипина, О разрешимости одной обратной задачи для системы составного типа, Вычислительные технологии, 8(2003), № 3, 139–146.
- [14] A.I. Prilepko, D.G. Orlovsky, I.A. Vasin, Methods for Solving Inverse Problems in Mathematical Physics, New York, Marcel Dekkar, Inc., 1999.